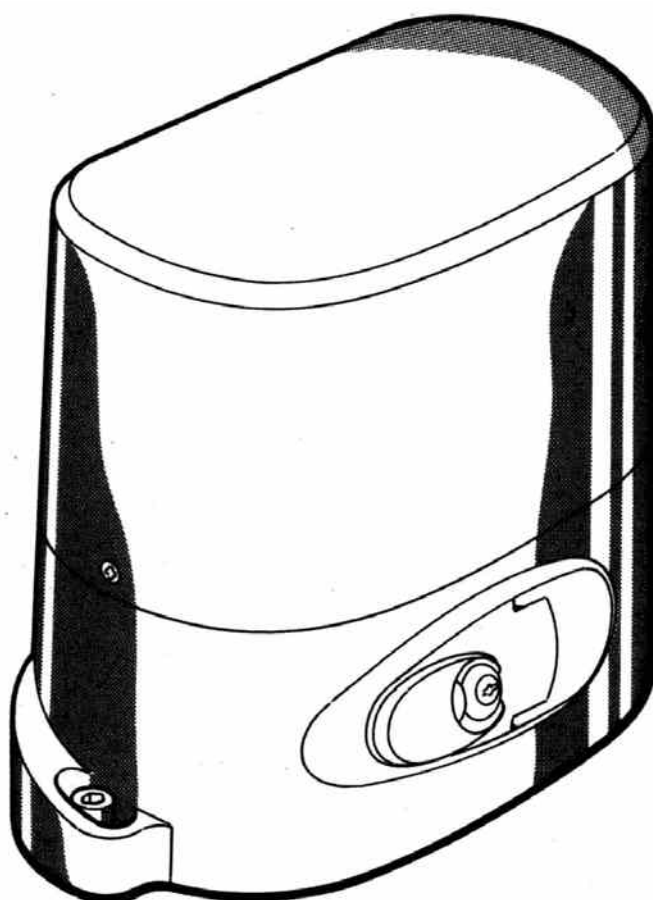


nice

ROBO

*Электромеханический редукторный
двигатель для раздвижных ворот*



**Руководство по эксплуатации и каталог
запасных частей**

Модели и их характеристики

| | |
|---------|---|
| RO 1000 | С центральным управлением, 600 кг, с электронным сцеплением. |
| RO 1010 | С центральным управлением, 600 кг, с электрическим сцеплением. |
| RO 1020 | С центральным управлением, 600 кг, с механическим сцеплением. |
| RO 1024 | RoboPlus с интеллектуальным управлением, 400 кг, шифратор (24 В). |

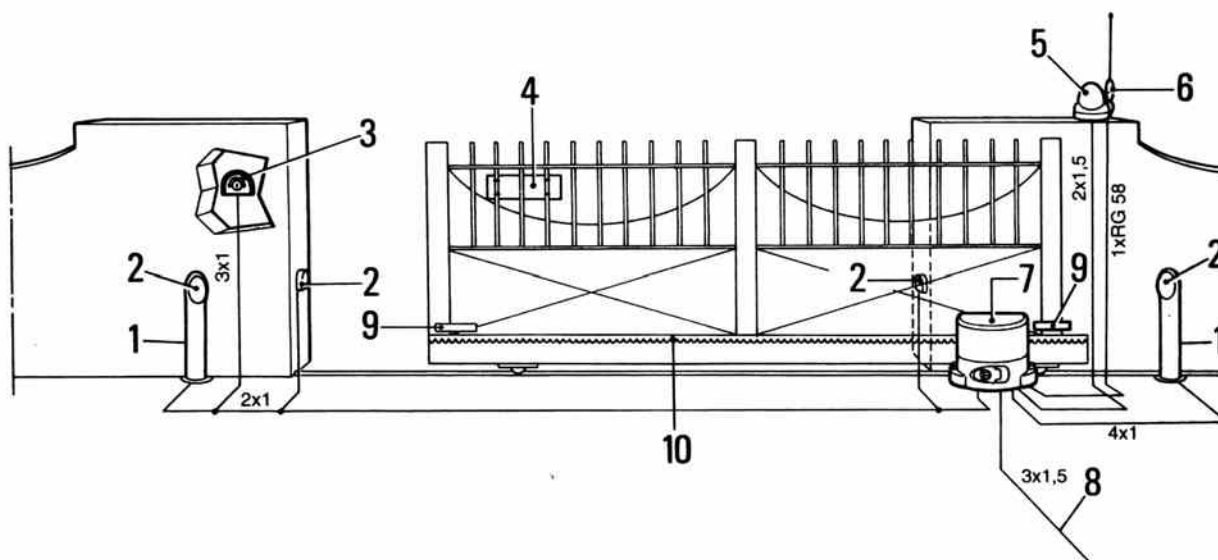
Технические данные

| | Единицы измерения | RO 1000 – RO 1010 RO 1020 | RO 1024 |
|--------------------------------|-----------------------|------------------------------|---------|
| Питание | Вольт перем. 50/60 Гц | 230 | |
| | Вольт пост. | | 24 |
| Мощность | Вт | 400 | 120 |
| Ток, потребляемый электроникой | А | 1,3 | 0,5 |
| Ток, потребляемый двигателем | А | 1,3 | 5 |
| Встроенный конденсатор | мкФ | 14 | |
| Уровень защиты | IP | 43 | |
| Крутящий момент | Н·м | 17 | 10 |
| Скорость | м/с | 0,14 | 0,2 |
| Макс. усилие | Н | 480 | 260 |
| Макс. вес ворот | кг | 600 | 400 |
| Рабочая температура | °С (Мин./Макс.) | -20° ... +70° | |
| Термозащита | °С | 130° | |
| Класс изоляции | | 1 | |
| Рабочий цикл | % | 40 | 100 |
| Масса двигателя | кг | 10 | |

Проверочные и подготовительные процедуры

- а) Внимательно прочитайте инструкцию.
- б) Перед тем как приступить к установке убедитесь в том, что конструкция ворот прочна и соответствует выбранной модели редукторного двигателя.
- в) Убедитесь в том, что при открывании/закрывании ворот створки не задевают ни за какие препятствия, и отсутствует опасность схода ворот с рельсов (направляющих).
- г) Удостоверьтесь, что присутствуют боковые защитные панели.

Общий вид



- | | |
|--|--|
| <ol style="list-style-type: none"> 1) Стойка фотоэлемента. 2) Фотоэлемент. 3) Селектор ключа или цифровая клавиатура. 4) Предупреждающий сигнал. 5) Мигающая лампа. | <ol style="list-style-type: none"> 6) Антенна. 7) Редукторный двигатель ROBO. 8) Линия подачи питания. 9) Скобы окончания движения. 10) Зубчатая рейка. |
|--|--|

Общие размеры

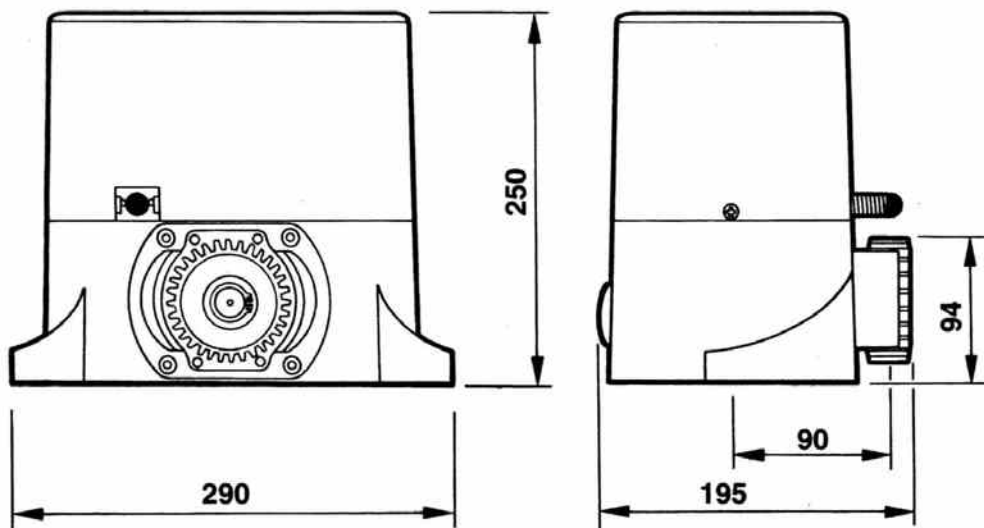


Рис.1

Ручное управление

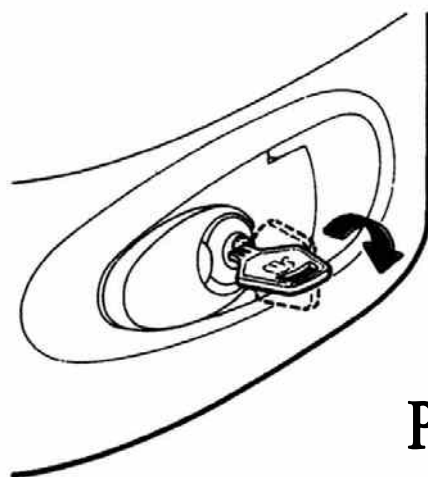


Рис.2

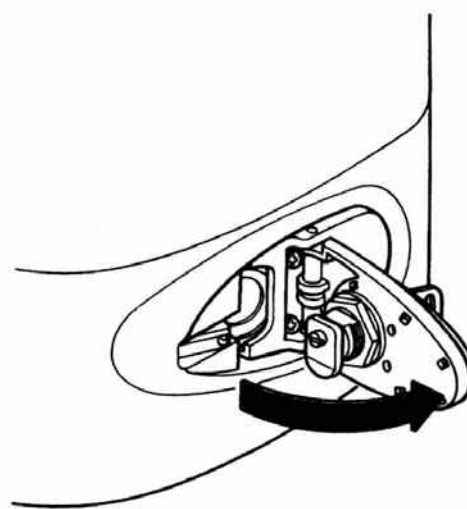


Рис.3

- 1) Сдвиньте лепесток, закрывающий отверстие для ключа.
- 2) Вставьте ключ и поверните его на 90° по часовой стрелке (рис.2).
- 3) Потянув за ключ, откройте крышечку до положения, в котором она будет перпендикулярна двигателю ROBO (рис. 3).

Крепление плиты основания

Соблюдая габаритные размеры (рис. 1), прикрепите основание к земле с помощью 4 дюбелей или заглубите в бетон ответную часть плиты основания.

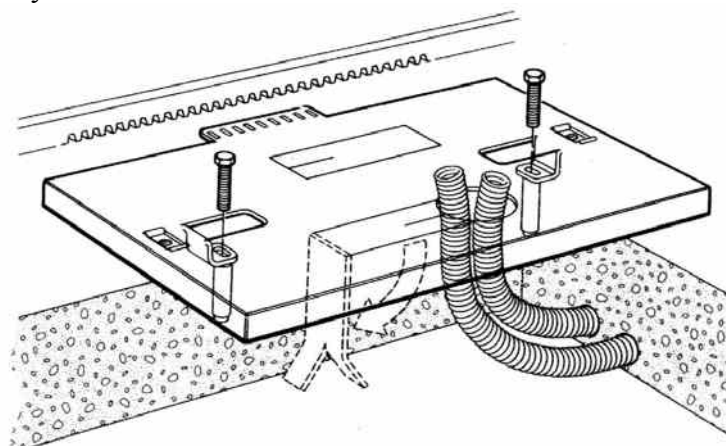


Рис.4

Внимание: Если ворота весят более 200 кг или функционируют в сложных условиях, основание должно быть полностью залито бетоном.

Крепление редукторного двигателя

Снимите кожух, отвинтив винты (рис. 5).
Установите двигатель на основание.

Вставьте 2 винта с головками под шестигранник (рис. 6).

Переведите редукторный двигатель на ручное управление.

Установите зубчатую рейку.

Установите первый элемент зубчатой рейки на зубчатое колесо (шестерню) (рис. 7) и прикрепите его к створке ворот с помощью винтов и проставок, подвигайте ворота по направляющим вперед и назад.

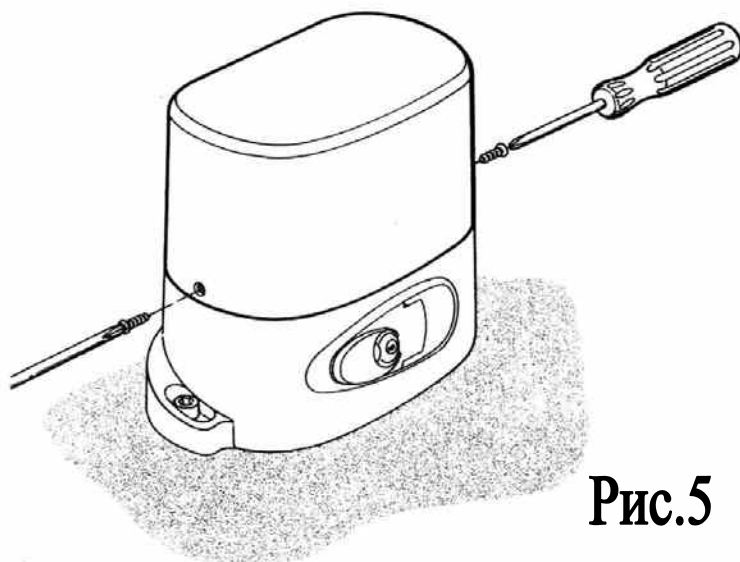


Рис.5

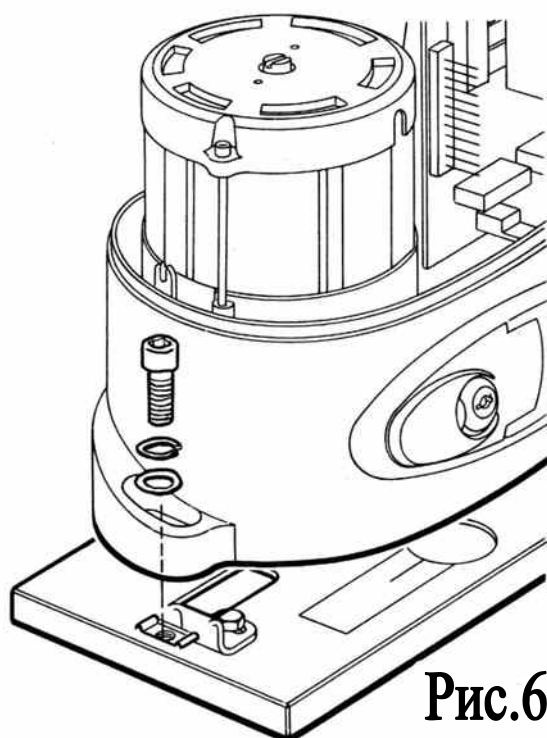


Рис.6

Для правильного расположения других элементов необходимо использовать контррейку (рис. 8).

Между зубчатой рейкой и зубчатым колесом (шестерней) должен быть зазор минимум 1 мм для того, чтобы ворота никогда не давили на редукторный двигатель.

Если не удастся выполнить регулировку зубчатой рейки, то, чтобы увеличить высоту расположения редукторного двигателя, используйте 4 винта (рис. 9).

Очень важно, чтобы 2 винта с головками под шестигранник были крепко затянуты (рис. 6). Удостоверьтесь, что двигатель надежно закреплен во время всего хода ворот.

Расположите 2 стопора на их приблизительные позиции на зубчатой рейке и, передвинув ворота вручную, закрепите стопоры на необходимых местах.

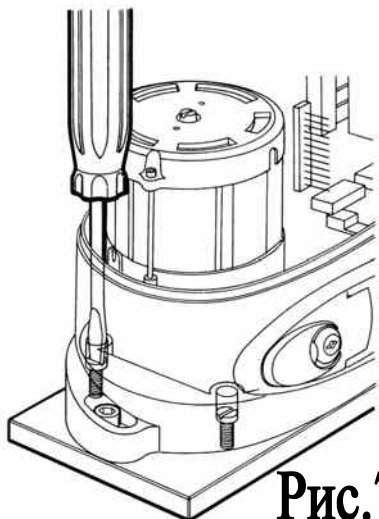


Рис.7

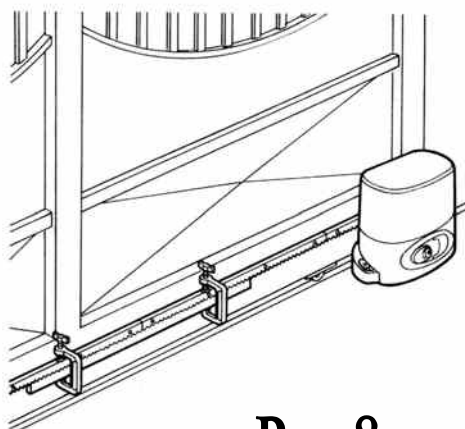


Рис.8

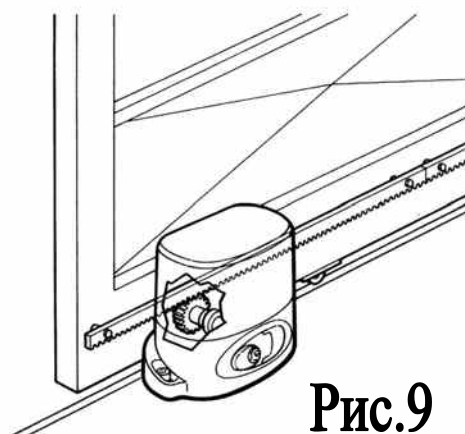


Рис.9

Модель RO 1020. Регулировка механического трения

Отрегулируйте винт с помощью отвертки (рис. 10).

Внимание: Редукторный двигатель поставляется со сцеплением, установленным на максимум; крутящий момент необходимо сначала понизить.

Для увеличения крутящего момента крутите отвертку по часовой стрелке, для уменьшения – против часовой стрелки.

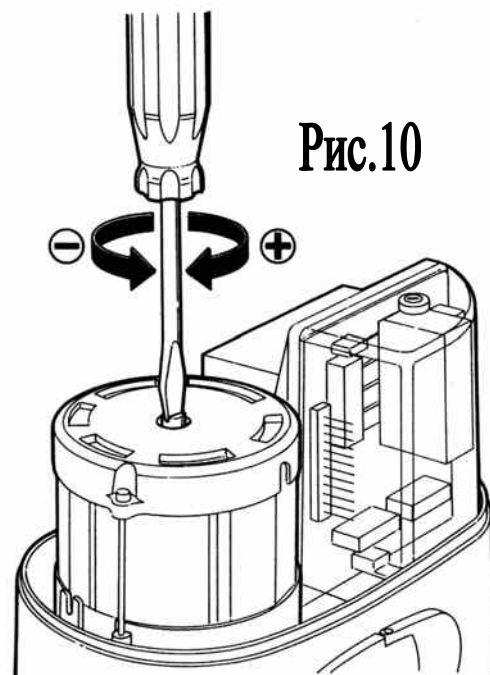


Рис.10

Модель RO 1010. Регулировка электрического сцепления

Крутящий момент регулируется встроенным трансформатором, у которого существуют пять положений от 30% до 100%.

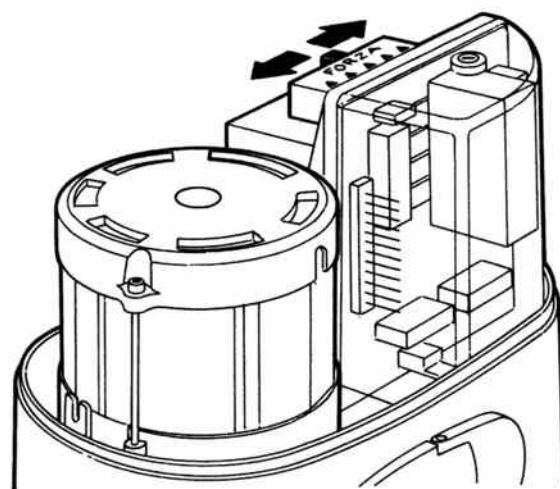


Рис.11

Модель RO 1000/ RO 1024. Регулировка электронного сцепления

Крутящий момент регулируется электронно (рис. 12).

Действуйте в соответствии с инструкциями, приведенными в описании электронного устройства управления.

ПРОИЗВОДИТЕ ВСЕ РЕГУЛИРОВКИ В СООТВЕТСТВИИ С ДЕЙСТВУЮЩИМИ ПРАВИЛАМИ.

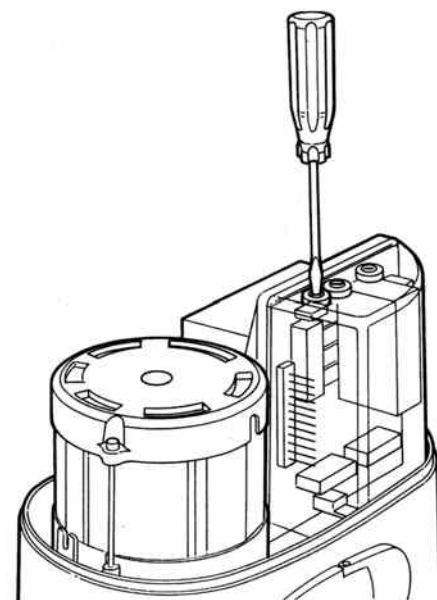
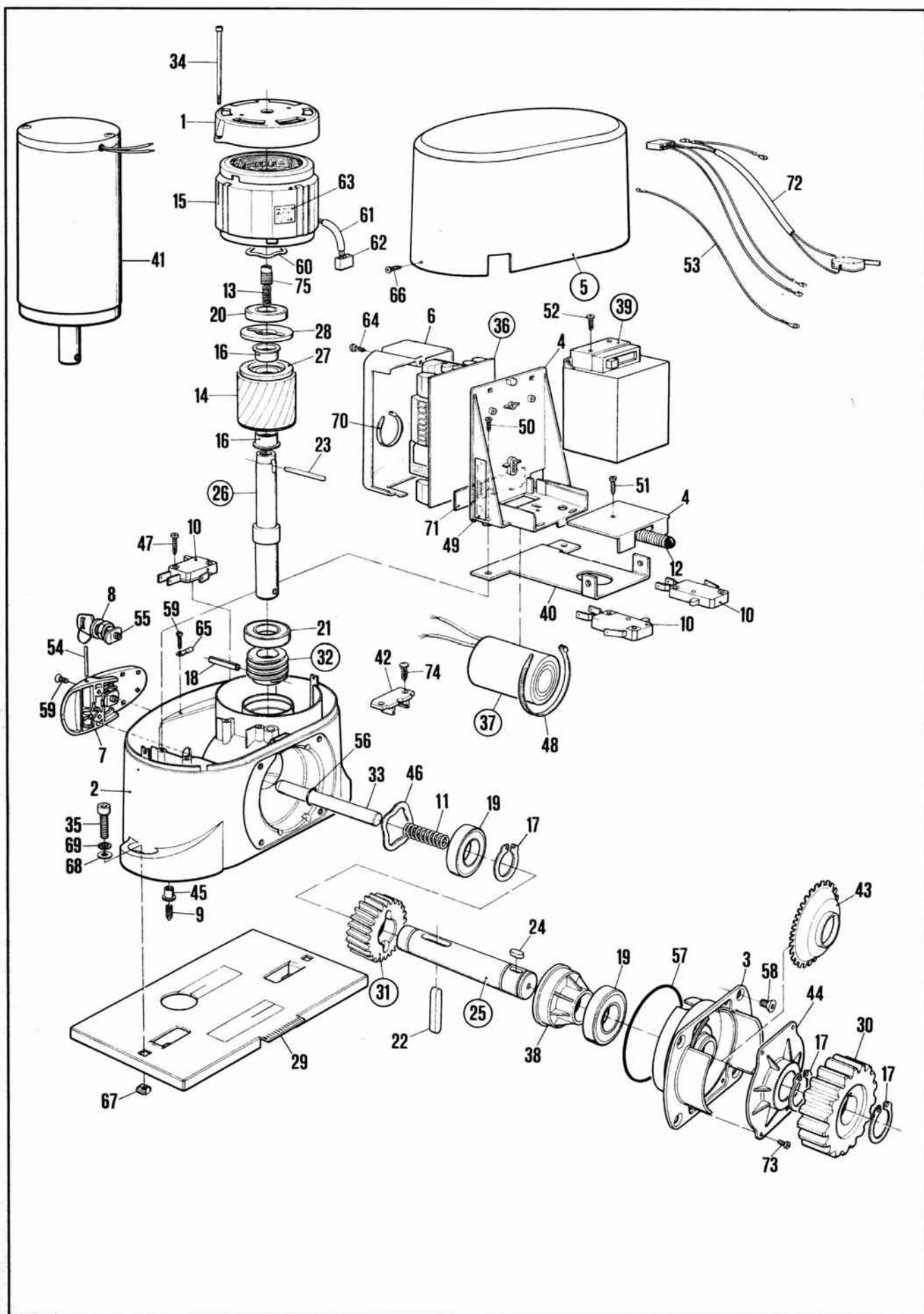


Рис.12

Каталог запасных частей



| № | Код | Наименование |
|-------|---------------|--|
| 1 | BMAM 4567 | Крепление электродвигателя |
| 2 | BMBM 4567 | Алюминиевый корпус электродвигателя |
| 3 | BMFP 4567 | Внешний защитный фланец |
| 4 | BPBS 4540 | Основание центрального устройства управления |
| 5 | | Кожух электродвигателя |
| 6 | BPCO2 4540 | Крышка центрального устройства управления |
| 7 | BPMS 4540 | Устройство размыкания |
| 8 | CM-B 1630 | Ключ с цилиндром |
| 9 | G8X30 5123 | Винты без головок с прорезью |
| 10 | MICRO1 1617 | Микровыключатель |
| 11 | MO-B 2640 | Размыкающая пружина |
| 12 | MO-D 2640 | Конец размыкающей пружины |
| 13 | MO-E 2640 | Нажимная пружина сцепления |
| 14 | PECR62A 4670 | Ротор электродвигателя |
| 15 | PEDS62 4540 | Статор |
| 16 | PMCBR2 | Самосмазывающаяся втулка |
| 17 | PMCSE25 | Стопорное кольцо |
| 18 | PMCS6 4630 | Штифт с прорезью |
| 19 | PMCU3 4630 | Шариковый подшипник |
| 20 | PMCU4 4630 | Шариковый подшипник |
| 21 | PMCU5 4630 | Шариковый подшипник |
| 22 | PMC108 4630 | Стальная шпонка |
| 23 | PMC66A 4630 | Стальная шпонка |
| 24 | PMC87A 4630 | Стальная шпонка |
| 25 | | Ведомый вал |
| 26 | | Ведущий вал |
| 27 | PMDDF 4610 | Накладка диска сцепления |
| 28 | PMDDSF 4610 | Нажимной диск сцепления |
| 29 | PMDPA1 4610 | Плита основания |
| 30 | PMDPC 4610 | Зубчатое колесо для рейки |
| 31 | | Ведомая шестерня |
| 32 | | Червяк |
| 33 | PMPS2 4610 | Размыкающий стержень |
| 34 | V5X70 5102 | Гальванизированный винт |
| 35 | V8X40 5102 | Гальванизированный винт |
| 36 | | Плата управления |
| 37 | | Конденсатор |
| 38 | | Проставка |
| 39 | | Трансформатор |
| 40 | PMD 0074 4610 | Основание трансформатора |
| 41 | ROA 10 | Электродвигатель 24В постоянного тока |
| 42 | 076 – B 8001 | Карта шифратора |
| 43/44 | BPSE 4540 | Суппорты шифратора |
| 45 | RF8 5101 | Заклепка с резьбой |
| 46 | PMCAC1 4630 | Кольцо-компенсатор |
| 47 | V2.9X16 5101 | Винт 2,9x16 |
| 48 | MPFB1 2601 | Хомут |
| 49 | EMRO 4870 | Наклейка с обозначением контактов |
| 50 | V4.8X22 5101 | Винт 4,8x22 |
| 51 | V2.9X19 5101 | Винт 2,9x19 |
| 52 | V4.2X9.5 5101 | Винт 4,2x9,5 |
| 53 | CT200 5320 | Провод заземления |
| 54 | PMCSS 4630 | Разъединяющий штырек 4x55 |
| 55 | V4X5 5102 | Винт 4x5 |
| 56 | GOR-F 5501 | Кольцевой уплотнитель |

| | | |
|----|-----------------|--|
| 57 | GOR9 5501 | Кольцевой уплотнитель |
| 58 | V6X12B 5102 | Винт 6x12 |
| 59 | V4.2X9.5 5101 | Винт 4.2x9,5 |
| 60 | PMСАС 4630 | Кольцо-компенсатор |
| 61 | CGU6A 5310 | Оплетка из ПВХ |
| 62 | C3VF 2015 | Разъем Алекса |
| 63 | ERO1000 4870 | Наклейка на редукторном электродвигателе |
| 64 | V2.9X9.5-A 5101 | Винт 2,9x9,5 |
| 65 | MMCOI 2620 | Изолированное гнездо |
| 66 | V4.2X13 5101 | Винт 4,2x13 |
| 67 | D8-G 5110 | Гайка М8 |
| 68 | RO8 5120 | Шайба диаметром 8 |
| 69 | RO8A 5120 | Шайба Гровера диаметром 8 |
| 70 | MPFB3 2601 | Хомут |
| 71 | BPC 4540 | Крышечка над отверстием |
| 72 | CFCS 5320 | Подводка к микровыключателю |
| 73 | V4.2X9.5A 5101 | Винт 4,2x9,5 |
| 74 | V4.8X13 5101 | Винт 4,8x13 |
| 75 | PMDGRF 4610 | Регулировочный резьбовой штырь |

Запасные части № 26 – 36 – 37 – 39 – 25 – 31 – 5 - 32 определяются моделью ROBO.